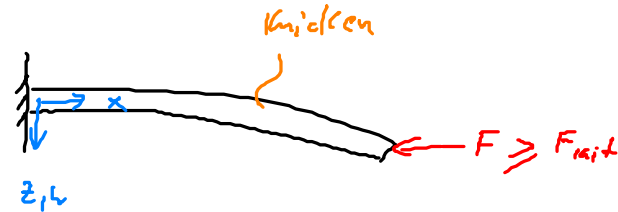
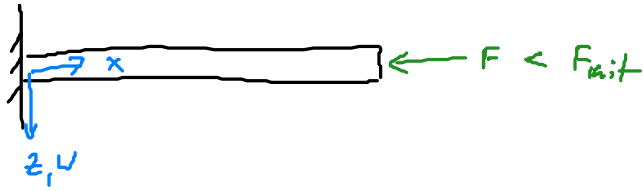


15. Übung - Knicken

Wir wollen wissen:

- Wann knickt der Stab
 $\Rightarrow F_{krit}$
- Wie knickt der Stab
 $\Rightarrow w(x)$



Euler - Knick - DGL

$$EI w''''(x) = -F w''(x)$$

$w(x)$ = Durchmesser
 Druckkraft

allgemeine Lösung:

$$w''''(x) = -\frac{F}{EI} w''(x) = -\lambda^2 w''(x)$$

$$\lambda^2 = \frac{F}{EI}$$

$$w(x) = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x) + C x + D$$

4 Terme um alle möglichen NBW zu erfüllen

Euler - Knickfälle:



$$F_{krit} : \frac{EI}{4} \left(\frac{\pi}{L}\right)^2 < EI \left(\frac{\pi}{L}\right)^2 < (1,43)^2 EI \left(\frac{\pi}{L}\right)^2 < 4EI \left(\frac{\pi}{L}\right)^2$$

Vorgehen: Wie ist das zu lösen?

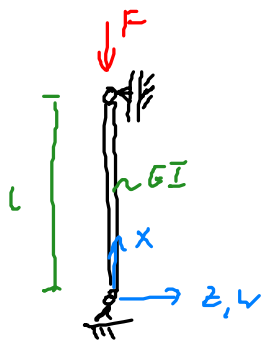
- DGL: $w'''' = -\lambda^2 w''$
- allg. Lösung: $w(x) = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x) + Cx + D$
- RBe / liden für die Konstanten
- Auflösen

\Rightarrow charakteristische Gleichung / Eigenwertgleichung

$\Rightarrow \lambda$ (Eigenwerte)

\Rightarrow erster Eigenwert $\neq 0 \Rightarrow \lambda_1 \Rightarrow F_{krit} = EI \lambda_1^2$

Beispiel: Euler- Π :



DGL: $w''''(x) = -\lambda^2 w''(x)$

allg. Lsg: $w(x) = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x) + Cx + D$

RBe: $w(0) = 0$ (1)

$M(0) = 0 \Rightarrow -EI w''(0) = 0$ (2)

$w(L) = 0$ (3)

$M(L) = 0 \Rightarrow -EI w''(L) = 0$ (4)

Auflösen: $w'(x) = -A\lambda \sin(\lambda x) + B\lambda \cos(\lambda x) + C$

$w''(x) = -A\lambda^2 \cos(\lambda x) - B\lambda^2 \sin(\lambda x)$

(1): $0 = A \cos(0) + B \sin(0) + C \cdot 0 + D \Rightarrow D = -A = 0$

(2): $0 = -A\lambda^2 \cos(0) - B\lambda^2 \sin(0) \Rightarrow A\lambda^2 = 0$

(3): $0 = 0 \cdot \cos(2L) + B \sin(2L) + CL - 0 \Rightarrow B \sin(2L) + CL = 0$ (3')

(4): $0 = -0\lambda^2 \cos(2L) - \lambda^2 B \sin(2L) = -\lambda^2 B \sin(2L)$ (4')

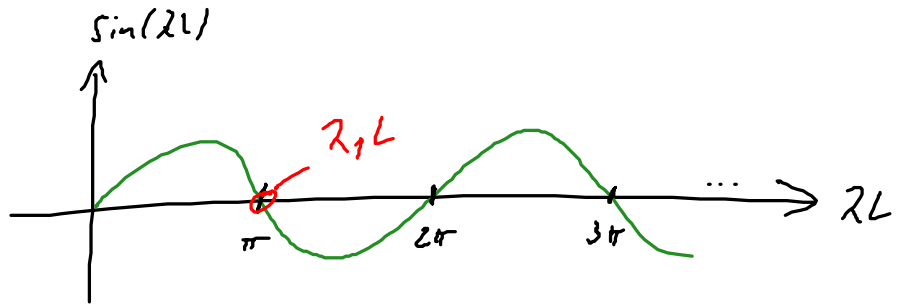
(3)' + (4)': $CL = 0 \Rightarrow C = 0$

(a)' : $B \sin(\lambda l) = 0 \Rightarrow$

$\sin(\lambda l) = 0$

($B=0$ wäre triviale Lösung)

Eigenwertgleichung / charakteristische GL.



$\lambda l = n\pi, n = 0, 1, 2, \dots$

$\lambda_1 = \frac{\pi}{l}$

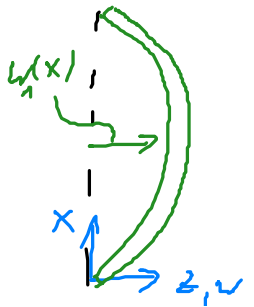
Wichtig ist die kleinste Lösung, die nicht Null ist!

Ergebnis : $\lambda_1 = \frac{\pi}{l}, F_{krit} = EI \lambda_1^2 = EI \left(\frac{\pi}{l}\right)^2$ - kritische Last

1. Eigenwert

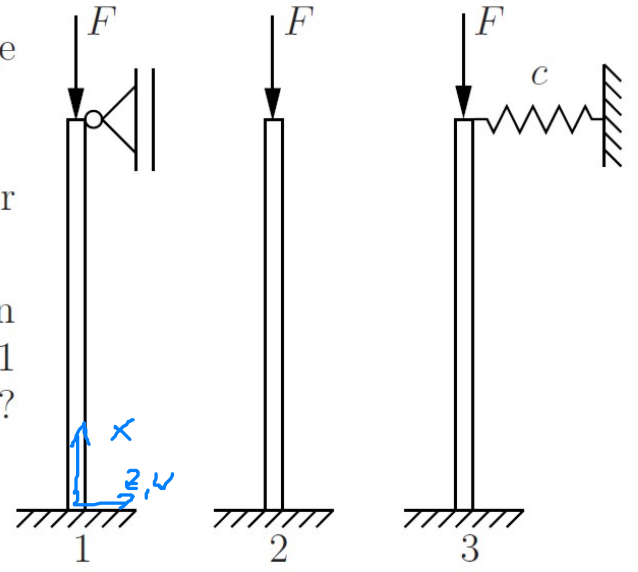
$w_1(x) = B \sin(\lambda_1 x) = B \sin\left(\frac{\pi}{l} x\right)$

1. Eigenform



151. Ein Balken der Biegesteifigkeit EI und der Länge l werde auf verschiedene Arten gelagert.

- (a) Berechnen Sie die kritischen Lasten F_{krit} für die Varianten 1 bis 3!
- (b) Wie müsste das Verhältnis der Balkenlängen l_1/l_2 gewählt werden, damit für Variante 1 und 2 dieselbe kritische Last berechnet wird?



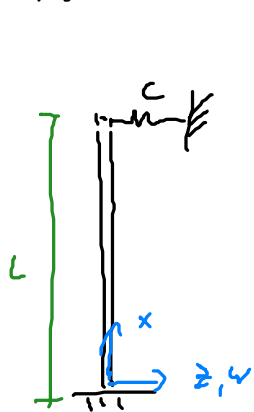
Geg.: F, c, l

a)

Man erkennt: Fall 3 mit $c=0 \stackrel{\wedge}{=} \text{Fall 2}$
 Fall 3 mit $c \rightarrow \infty \stackrel{\wedge}{=} \text{Fall 1}$ } Fall 3 lösen, einsetzen

Lösung mit Scheuern:

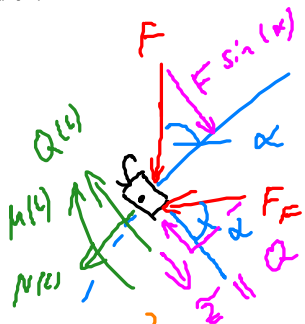
- DGL: $w''''(x) = -\lambda^2 w''(x)$ mit $\lambda^2 = \frac{F}{EI}$
- allg. Lösung: $w(x) = \underline{A} \cos(\lambda x) + \underline{B} \sin(\lambda x) + \underline{C}x + \underline{D}$
- RBen:



$$w(0) = 0 \quad (1)$$

$$w'(0) = 0 \quad (2)$$

FS am verformten System, bei $x=L$:



$$\sum M^{(L)} \stackrel{!}{=} 0, 0 = -M(L) \Rightarrow EI w''(L) = 0 \quad (3)$$

$$\sum F_z \stackrel{!}{=} 0, 0 = -Q(L) + F \sin(\alpha) - F_F \cos(\alpha)$$

$$(N(L) = -F) \text{ aus Herleitung}$$

Schnittlasten bei $x=L$ zeigen nicht mehr in x und z
 (FS am verformten System: Theorie 2. Ordnung)

$$0 = -Q(L) + F \sin(\alpha) - F_F \cos(\alpha)$$

$$\text{mit: } \alpha = w'(L)$$

$$Q(L) = -EI w'''(L)$$

$$F_F = c \Delta s = c w(L)$$

Auswertung

$$0 = EI w'''(l) + \underbrace{F \sin(w'(l))}_{(\approx w'(l)) \text{ für kleine Winkel } (\approx 1)} - c w(l) \underbrace{\cos(w'(l))}_{(\approx 1)}$$

$$0 = EI w'''(l) + F w'(l) - c w(l) \quad (9)$$

Auflösen:

$$(1): w(0) = 0 = A \cos(0) + B \sin(0) + C \cdot 0 + D \Rightarrow D = -A$$

$$(2): w'(0) = 0 = -\lambda A \sin(0) + \lambda B \cos(0) + C \Rightarrow C = -\lambda B$$

$$(3): w''(l) = 0 = -\lambda^2 A \cos(\lambda l) - \lambda^2 B \sin(\lambda l)$$

$$(4): 0 = EI (\lambda^3 A \sin(\lambda l) - B \lambda^3 \cos(\lambda l)) + F (-\lambda A \sin(\lambda l) + \lambda B \cos(\lambda l) - \lambda B) - c (A \cos(\lambda l) + B \sin(\lambda l) - \lambda B l - A)$$

Feder!

$$\text{mit: } \lambda^2 = \frac{F}{EI} \Rightarrow F = \lambda^2 EI$$

$$(4): 0 = EI \lambda^3 (A \sin(\lambda l) - B \cos(\lambda l)) + \lambda^2 EI (-A \sin(\lambda l) + B \cos(\lambda l) - B) - c (A \cos(\lambda l) + B \sin(\lambda l) - \lambda B l - A)$$

$$(3): 0 = +\lambda^2 A \cos(\lambda l) + \lambda^2 B \sin(\lambda l)$$

$$\text{damit: } (3): 0 = A \cos(\lambda l) + B \sin(\lambda l)$$

$$(4): 0 = -\lambda^3 EI B + c \lambda B l + c A$$

Systematisch lösen: (3), (4) in Matrix-Schreibweise

$$\begin{bmatrix} \cos(\lambda l) & \sin(\lambda l) \\ c & c \lambda l - EI \lambda^3 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = \vec{0}$$

\underline{k} = Koeffizientenmatrix

Es gibt nur dann eine nichttriviale Lösung ($A, B \neq 0$), wenn $\det(\underline{k}) \stackrel{!}{=} 0$!!

$$\det(\underline{k}) = \cos(\lambda L) (c\lambda L - EI\lambda^3) - c \sin(\lambda L) = 0$$

$$\cos(\lambda L) (c\lambda L - EI\lambda^3) = c \sin(\lambda L) \quad | : \cos(\lambda L)$$

$$\frac{(c\lambda L - EI\lambda^3)}{c} = \tan(\lambda L)$$

$$\Rightarrow \boxed{f_{an}(\lambda L) = \lambda L \left(1 - \frac{EI(\lambda L)^2}{c L^3} \right)}$$

Eigenwertgleichung / charakteristische Gleichung!

Lösen für die 3 Fälle:

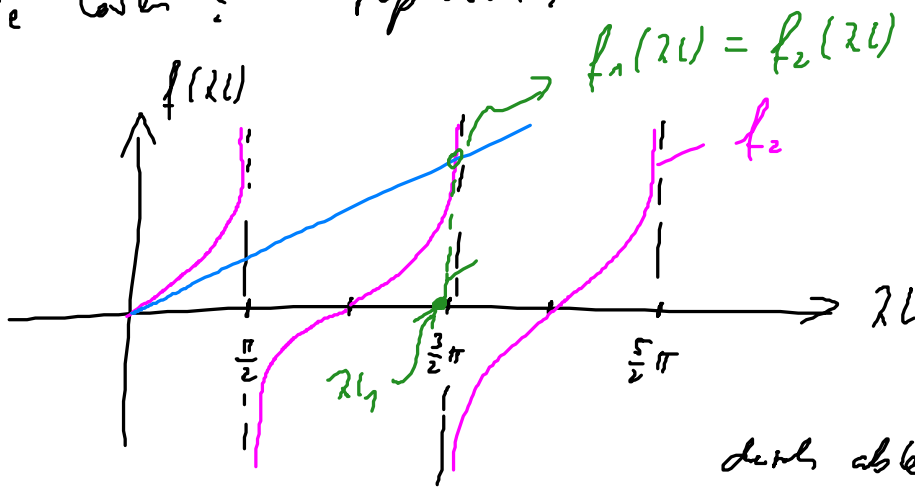
Fall 1:



$$\Rightarrow c \rightarrow \infty,$$

$$\boxed{f_{an}(\lambda L) = \lambda L}$$

Wie lösen? Graphisch!

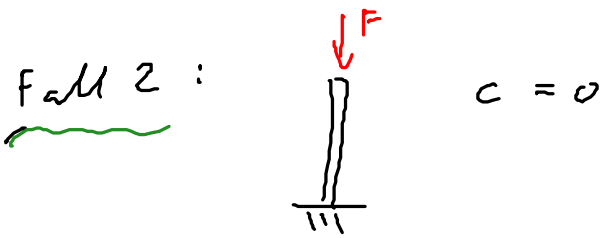


$$f_1 = \lambda L$$

$$f_2 = \tan(\lambda L)$$

durch ablesen: $\lambda_1 L \approx 4,5$

kritische Last: $F_{krit} = EI \lambda_1^2 = EI \left(\frac{\pi}{L} \right)^2$



$$\tan(\lambda L) = \lambda L \left(1 - \frac{EI(\lambda L)^2}{cL^3} \right) \rightarrow \tan(\lambda L) = -\infty$$
$$\lambda_1 L = \frac{\pi}{2}$$

kritische Last: $F_{krit} = EI \lambda_1^2 = EI \left(\frac{\pi}{2L} \right)^2$

Fall 3:

Wie lösen? Numerisch in Abhängigkeit von c
Matlab, Mathematica, ...