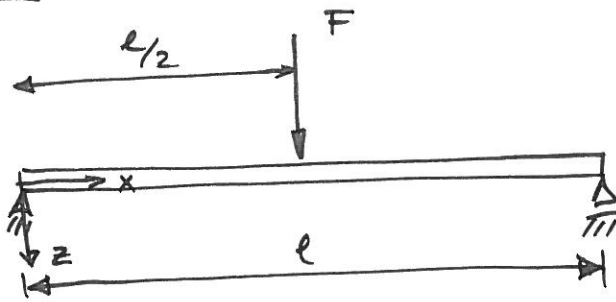


Schnittlasten DGL für mehrere Bereiche

Betrachte:



i) aufstellen der Strecklast:

$$q(x) = 0$$

ii) Integration:

$$\underbrace{\int dq}_{Q(x)} = \int q(x) dx$$

$Q(x)$ hat bei $x = \frac{l}{2}$ einen Sprung

\Rightarrow Integration kann dort nicht erfolgen,

Daher teilen wir den Balken in zwei Bereiche:

Bereich I: $0 \leq x \leq \frac{l}{2}$

Bereich II: $\frac{l}{2} \leq x \leq l$

Ⓘ

$$Q_I(x) = \int 0 dx + C_1$$

$$M_I(x) = C_1 x + C_2$$

Ⓜ

$$Q_{II}(x) = C_3$$

$$M_{II}(x) = C_3 x + C_4$$

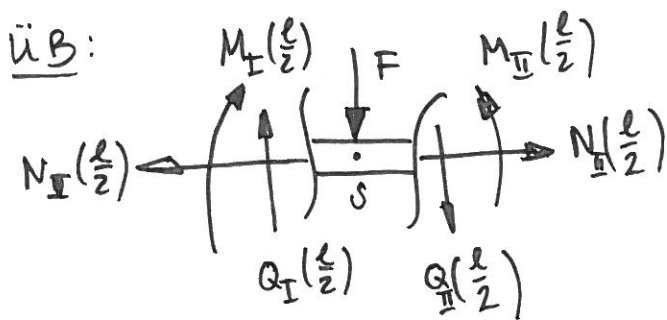
Pro Bereich gibt es zwei Konstanten,
d.h., die Anzahl der Rand-
und Übergangsbedingungen ist:

$$t = 2 \cdot n$$

↳ Anzahl der Bereiche
↳ Anzahl der RB/ÜB

iii) Rand- und Übergangsbedingungen (RB/ÜB)

RB: $M(0) = 0 \Rightarrow \boxed{C_2 = 0}$
 $M(l) = 0 \Rightarrow \boxed{-C_3 l = C_4} \quad \odot$



$$\sum M^{(s)} = 0 = -M_I\left(\frac{l}{2}\right) + M_{II}\left(\frac{l}{2}\right)$$

$$\Rightarrow M_I\left(\frac{l}{2}\right) = M_{II}\left(\frac{l}{2}\right) \quad \otimes$$

$$\sum F_z = 0 = -Q_I\left(\frac{l}{2}\right) + Q_{II}\left(\frac{l}{2}\right) + F$$

$$Q_I\left(\frac{l}{2}\right) = Q_{II}\left(\frac{l}{2}\right) + F \quad \otimes\otimes$$

aus $\otimes\otimes$ folgt:

$$C_1 = C_3 + F \quad \otimes\otimes\otimes$$

aus \otimes folgt:

$$C_1 \frac{l}{2} = C_3 \frac{l}{2} + F \quad \otimes\otimes\otimes\otimes$$

$\otimes\otimes\otimes$ und \odot in $\otimes\otimes\otimes\otimes$:

$$\cancel{C_3 \frac{l}{2}} + F \frac{l}{2} = \cancel{C_3 \frac{l}{2}} - C_3 l$$

$$C_3 = -\frac{F}{2}$$

$$C_4 = \frac{F}{2}l$$

$$C_1 = \frac{F}{2}$$

Für $Q(x)$ und $M(x)$ ergibt sich:

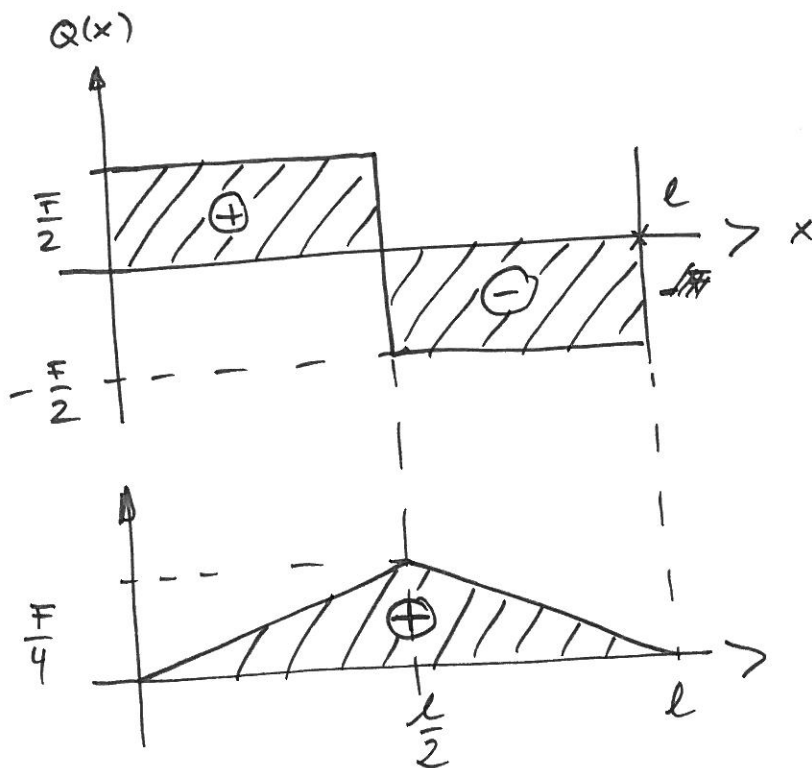
$$Q_{\text{I}}(x) = \frac{F}{2}$$

$$Q_{\text{II}}(x) = -\frac{F}{2}$$

$$M_{\text{I}}(x) = \frac{F}{2}x$$

$$M_{\text{II}}(x) = -\frac{F}{2}x + \frac{F}{2}l$$

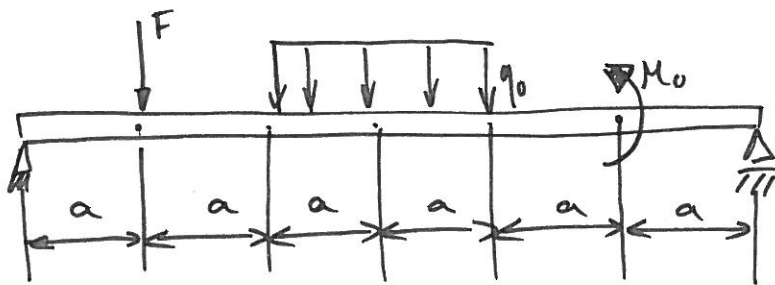
iv) Graphische Darstellung



Allgemein gilt:

- Ist $q(x)$ unstetig, so muß bei x_i ein neuer Bereich eingeführt werden
- Werden Einzellasten bei x_i eingeführt muß dort ebenso ein neuer Bereich beginnen.
(Ein Lager leitet auch eine Einzellast ein)

Bsp:



Dieser Balken hat 5 Bereiche

- I: $0 \leq x \leq a$
- II: $a \leq x \leq 2a$
- III: $2a < x \leq 4a$
- IV: $4a < x \leq 5a$
- V: $5a < x \leq 6a$

Qualitativ lässt sich aber der Verlauf von $Q(x)$ und $M(x)$ schon an der Belastung ablesen:

Bereich I: - $Q(x)$ ist konstant, da $q(x) = 0$ ist
- $M(x)$ ist linear, da $Q(x) \neq \text{konst.}$ ist

$x = a$: - $Q(x)$ hat einen Sprung um F
- $M(x)$ hat einen Knick

Bereich II - $Q(x)$ ist konstant
- $M(x)$ ist linear

$x = 2a$: - $Q(x)$ hat einen Knick, da $q(x)$ einen Sprung hat

Bereich III: - $Q(x)$ ist linear, da $q(x) = \text{konst.}$
- $M(x)$ ist quadratisch, da $Q(x)$ linear ist.

$x = 4a$: wie $x = 2a$

Bereich IV: wie Bereich II

$x = 5a$: - $M(x)$ hat einen Sprung um M_0

Bereich V: wie Bereich I

