

Tutorium

Aufgabe 110

$$z_s = -\frac{6}{5}b \quad (6)$$

(a) Momentengleichgewicht:

$$M_D - 2 \cdot \frac{L}{2} F_D = 0 \Rightarrow F_D = \frac{M_D}{L} \quad (1)$$

(b) Verdrehung φ_M in der Mitte des Radkreuzes durch Torsion zwischen Mitte und Nuß (das Ding, das die Schraube oder Mutter aufnimmt) ergibt sich aus der Material-Strukturgleichung für den Torsionstab, das Torsionsmoment ist konstant, deshalb $\varphi' = \varphi_M/(L/2)$:

$$M_T = G I_P \varphi' \Rightarrow \varphi_M = \frac{M_T L}{2 G I_P} = \frac{16 M_D L}{G \pi d^4} \quad (2)$$

Daraus würde ohne Verbiegung der Hebel zum Anfassen eine Absenkung der Kraftangriffspunkte resultieren um

$$w_T = \varphi_M \frac{L}{2} = \frac{8 M_D L^2}{G \pi d^4} \quad (3)$$

Dazu kommt die Verbiegung der Hebel (Kragarm mit Einzellast am Ende) von

$$w_B = \frac{1}{3} \frac{F_D (L/2)^3}{EI} = \frac{8 M_D L^2}{3 E \pi d^4} \quad (4)$$

Also zusammen (beim Entlasten natürlich umgekehrte Richtung wie beim Belasten):

$$w = w_T + w_B = \frac{8}{\pi} \left(\frac{1}{G} + \frac{1}{3E} \right) \frac{M_D L^2}{d^4} \quad (5)$$

Bestimmen des FTM

Es gilt:

$$I_y = I_{1,y} + I_{2,y} - I_{3,y} \quad (7)$$

$$I_y = I_{1,y_1} + z_{s1}^2 A_1 + I_{2,y_2} + z_{s2}^2 A_2 - I_{3,y_3} - z_{s3}^2 A_3 \quad (8)$$

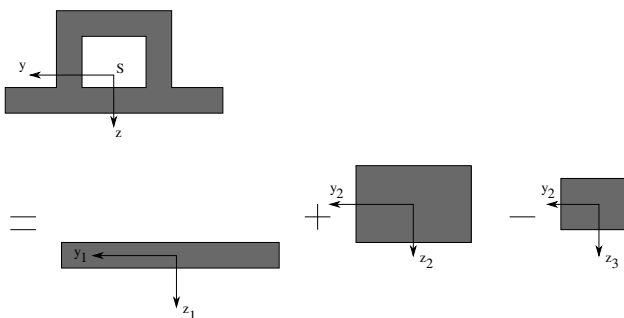
Dies kann mit einer erweiterten Tabelle leicht bestimmt werden.

	A_i	$z_{si} = z_i - z_s $	z_{si}^2	$A_i z_{si}^2$	I_{i,y_i}
1	$10 \cdot b^2$	$\frac{6}{5}b$	$\frac{36}{25}b^2$	$\frac{360}{25}b^4$	$\frac{10}{12}b^4$
2	$18 \cdot b^2$	$\frac{4}{5}b$	$\frac{16}{25}b^2$	$\frac{288}{25}b^4$	$\frac{162}{12}b^4$
3	$-8 \cdot b^2$	$\frac{3}{10}b$	$\frac{9}{100}b^2$	$-\frac{18}{25}b^4$	$-\frac{32}{12}b^4$
Σ				$\frac{126}{5}b^4$	$\frac{35}{3}b^4$

$$I_y = \frac{553}{15}b^4 \quad (9)$$

Aufgabe Z3

Bestimmen der Schwerpunktskoordinate



Berechnet wird der Abstand z_s des Schwerpunktskoordinatensystems y, z zum Koordinatensystem y_1, z_1 .

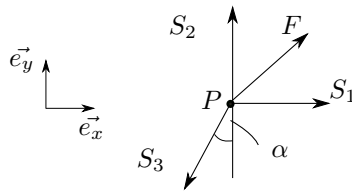
Tabellenverfahren

	A_i	z_i	$A_i z_i$
1	$10 \cdot b^2$	0	0
2	$18 \cdot b^2$	$-2b$	$-36 \cdot b^3$
3	$-8 \cdot b^2$	$-\frac{3}{2}b$	$12 \cdot b^3$
Σ	$20 \cdot b^2$		$-24 \cdot b^3$

Hausaufgaben

Aufgabe 79

(a) Freischnitt:



Geometrie:

$$\tan(\alpha) = \frac{a}{c} \quad (10)$$

$$\sin(\alpha) = \frac{a}{\sqrt{a^2 + c^2}} = \frac{a}{r} \quad (11)$$

$$\cos(\alpha) = \frac{c}{r} \quad (12)$$

$$\sum F_y = 0 \Rightarrow F_y + S_2 - \frac{c}{r} S_3 = 0 \quad (13)$$

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow S_1 + F_x - \frac{a}{r} S_3 = 0 \quad (14)$$

(b)

$$u'_i = \frac{\Delta l_i}{l_i} \quad (15)$$

wobei:

$$l_1 = b \quad l_2 = d \quad l_3 = r \quad (16)$$

Δl_i folgen aus der Projektion des Verschiebungsvektors $\vec{U} = u_x \vec{e}_x + u_y \vec{e}_y$ auf die Stabeinheitsvektoren \vec{e}_{si}

$$\Delta l_i = \vec{U} \cdot \vec{e}_{si} \quad (17)$$

$$\vec{e}_{s1} = -\vec{e}_x \quad \vec{e}_{s2} = -\vec{e}_y \quad \vec{e}_{s3} = \frac{[+a\vec{e}_x + c\vec{e}_y]}{r} \quad (18)$$

Das Skalarprodukt ergibt:

$$\Delta l_1 = -u_x \quad (20)$$

$$\Delta l_2 = -u_y \quad (21)$$

$$\Delta l_3 = \frac{1}{r} (au_x + cu_y) \quad (22)$$

(c) Materialstrukturgesetz für Dehnstäbe:

$$S_i = EA u'_i = EA \frac{\Delta l_i}{l_i} \quad (23)$$

$$S_1 = -EA \frac{u_x}{b} \quad (24)$$

$$S_2 = -EA \frac{u_y}{d} \quad (25)$$

$$S_3 = EA \frac{(au_x + cu_y)}{r^2} \quad (26)$$

(d) Gleichung (13) $\cdot \frac{r}{c}$ und (14) $\cdot \frac{a}{r}$ multiplizieren und S_3 eliminieren:

$$\frac{r}{c} (F_y + S_2) = S_3 \quad (27)$$

$$\frac{r}{a} (F_x + S_1) = S_3 \quad (28)$$

$$\Rightarrow \frac{F_x}{a} - \frac{F_y}{c} + \frac{S_1}{a} = \frac{S_2}{c} \quad (29)$$

einsetzen der Stabkräfte ergibt:

$$(30)$$

$$\frac{F_x}{a} - \frac{F_y}{c} - EA \frac{u_x}{ba} = -EA \frac{u_y}{dc} \quad (31)$$

$$\Rightarrow u_y = \left(\frac{F_x}{a} - \frac{F_y}{c} \right) \frac{-dc}{EA} + u_x \frac{dc}{ba} \quad (32)$$

Definieren der Konstanten γ und δ

$$(33)$$

$$u_y = \gamma + u_x \cdot \delta \quad (34)$$

Stabkräfte in (28) einsetzen und nach u_x auflösen:

$$\frac{r}{a} F_x - EA \frac{u_x r}{ba} = EA \frac{(au_x + cu_y)}{r^2} \quad (35)$$

u_y einsetzen

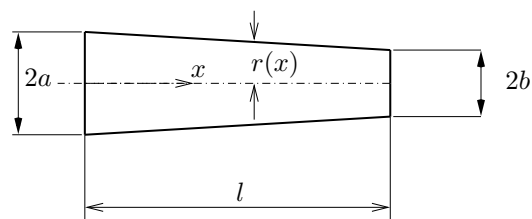
$$\frac{r}{a} F_x - EA \frac{u_x r}{ba} = EA \frac{(au_x + c\gamma + u_x c\delta)}{r^2} \quad (36)$$

$$\frac{r}{a} F_x - EA \frac{c\gamma}{r^2} = u_x \left(\frac{EA r}{ba} + \frac{EA a}{r^2} + \frac{c\delta}{r^2} \right) \quad (37)$$

$$u_x = \frac{\frac{r}{a} F_x - EA \frac{c\gamma}{r^2}}{\left(\frac{EA r}{ba} + \frac{EA a}{r^2} + \frac{c\delta}{r^2} \right)} \quad (38)$$

Aufgabe 93

(a)



Geradengleichung für den Radius des Kegels:

$$r(x) = \frac{b-a}{l} x + a$$

$$:= \alpha x + \beta$$

Polares Trägheitsmoment für die Kreisfläche:

$$I_p(x) = \frac{\pi}{2} r(x)^4$$

$$= \frac{\pi}{2} (\alpha x + \beta)^4$$

(b) Annahmen $M_t = const.$, $G = const.$, Torsions-Dgl. (gilt eigentlich nur für zylindrische Abschnitte, d.h. der Kegel muss stumpf sein! Siehe Szabo)

$$\begin{aligned} \frac{d\varphi}{dx} &= \frac{M_T}{GI_p} \\ \varphi &= \int_0^l \frac{M_T}{G\frac{\pi}{2}(\alpha x + \beta)^4} dx \\ &= \frac{2M_T}{G\pi} \int_0^l \frac{1}{(\alpha x + \beta)^4} dx \\ &= \frac{2M_T}{G\pi} \int_0^l \frac{1}{z^4} \frac{1}{\alpha} dz \\ &= \frac{2M_T}{G\pi} \left[-\frac{1}{3} \frac{1}{z^3} \frac{1}{\alpha} \right]_a^b \\ &= \frac{2M_T l}{3G\pi(b-a)} \left(\frac{1}{a^3} - \frac{1}{b^3} \right) \end{aligned}$$

Aufgabe 112

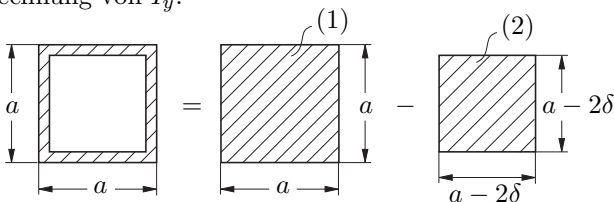
Flächenträgheitsmoment um die y -Achse ist gleich dem Flächenträgheitsmoment um die z -Achse, weil y - und z -Achsen Symmetrieachsen der gegebenen Konfiguration sind.

$$I_y = I_z \quad (39)$$

Die Deviationsmomente I_{yz} verschwinden, weil y -Achse und z -Achse Symmetrieachsen sind.

$$I_{yz} = \int_{(A)} yz \, dA = 0 \quad (40)$$

Berechnung von I_y :

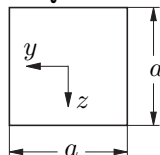


$$I_y = I_{y_1} - I_{y_2} \quad (41)$$

Definition des Flächenträgheitsmomentes um die y -Achse:

$$I_y = \int_{(A)} z^2 \, dA \quad (42)$$

Für ein Quadrat mit der Seitenlänge a gilt, wenn der Ursprung des Kartesischen Koordinatensystems (y, z) am Flächenmittelpunkt des Quadrates liegt:



$$\begin{aligned} I_{y_1} &= \int_{(A)} z^2 \, dA = \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} z^2 \, dz \, dy \\ &= \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \left[\frac{1}{3} z^3 \right]_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} dy = \frac{a^3}{12} \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} dy = \frac{a^4}{12} \end{aligned} \quad (43)$$

Somit erhält man für I_{y_1}

$$I_{y_1} = \frac{1}{12} a^4 \quad (44)$$

und für I_{y_2} analog dazu:

$$I_{y_2} = \frac{1}{12} (a - 2\delta)^4 \quad (45)$$

(44) und (45) in (41) einsetzen:

$$I_y = \frac{1}{12} [a^4 - (a - 2\delta)^4] \quad (46)$$

mit

$$(a - 2\delta)^4 = a^4 - 4a^3 2\delta + 6a^2 (2\delta)^2 - 4a (2\delta)^3 + (2\delta)^4 \quad (47)$$

$$= a^4 - 8a^3 \delta + 24a^2 \delta^2 - 32a \delta^3 + 16\delta^4 \quad (48)$$

erhält man für I_y :

$$I_y = \frac{a^4}{12} \left[8 \frac{\delta}{a} - 24 \left(\frac{\delta}{a} \right)^2 + 32 \left(\frac{\delta}{a} \right)^3 - 16 \left(\frac{\delta}{a} \right)^4 \right] \quad (49)$$

Terme höherer Ordnung (Exponent ≥ 2) werden vernachlässigt ($\frac{\delta}{a} \ll 1$). Somit gilt folgendes für I_y :

$$I_y \approx \frac{a^4}{12} \left(8 \frac{\delta}{a} \right) = \frac{2}{3} a^3 \delta \quad (50)$$

Auf das gleiche Ergebnis kommt man auch durch folgende Rechnung:

Wegen $\delta \ll a$ brauchen nur die Terme mit der höchsten Potenz in a berücksichtigt werden: Es wird für die (senkrechten) Stege je ein Rechteck der Höhe a angenommen ($I_S = 2 \frac{\delta a^3}{12}$) und für die (horizontalen) Gurte nur ihr STEINER-Anteil berücksichtigt ($I_G = 2 \left(\frac{a}{2} \right)^2 a \delta$):

$$I_y = 2 \frac{\delta a^3}{12} + 2 \left(\frac{a}{2} \right)^2 \delta = \left(\frac{1}{6} + \frac{1}{2} \right) a^3 \delta = \frac{2}{3} a^3 \delta \quad (51)$$